

□ 수요희망 국가 : 독일

□ Ref NO. TRDE20171023001

기술 & 시장 분야

기술 키워드 : 자동화, 로봇 및 제어 시스템, 클라우드 기술, 마이크로공학 및 나노기술공학, 공정 자동화, 계획(planning) 및 보안

예상 적용 제품/공정(관련시장) : 데이터 커뮤니케이션, 데이터 처리, 분석 그리고 입력 서비스, 로봇, 산업 자동화, 기타 운송 수단

세부 내용

고급 전문 소프트웨어 개발자들과 이동 로봇 분야에서 10년 이상의 경력을 가지고 있는 팀으로 구성된 독일 기업이 자율로봇과 관련 소프트웨어 시장 진출을 위한 공동연구개발과 기술을 최적화할 파트너를 찾고 있음

로봇 환경은 첨단 센서 기술을 통해 어떤 물체가 로봇에게 올바르게 인지될 수 있도록 가상실현을 통해 시뮬레이션 됨

첨단 정보 융합은 센서로부터 처리된 정보를 결합, 현실의 정확한 이미지를 만들어내고, 수집된 데이터는 로봇에서부터 데이터가 처리되고 분석되는 중앙 데이터 기억장치(예: 클라우드)로 이동된 뒤에 결과가 생성/분석/해석됨

동사가 찾고 있는 파트너는 운전 로봇과 비행 로봇의 시장진출을 최종목표로 공동연구개발을 위해 이론적인 로봇 개념과 개념 디자인을 테스트할 수 있어야 함
로봇을 이용한 수작업 프로세스의 자동화를 위한 컨셉 디자인의 최적화와, 로봇과 IoT 인터페이스를 어떤 방식으로 연결할 것인지에 대한 보안 컨셉의 개발이 필요함

요청 사항

- 협력대상 파트너는 아래의 기술들에 대해 잘 알고 있어야 함
 - Robot Operating System (ROS) 등과 같은 소프트웨어 프레임워크
 - 센서 사용 : 레이더, 모노 카메라, 라이다(Lidar), 관성측정단위(IMU)가 있는 주행거리 측정, GPS 등
 - 임베디드 플랫폼에서의 구현 : Linux/Yocto, Intel, ARM기반 프로세서
- 프로젝트는 파트너간 지식 공유를 통해 수행될 것이며, 운전 로봇이나 비행 로봇과 같이 신시장 안에서 다양한 분야에 접목될 기술이기에 장기적인 협력이 요구됨
- 잠정적인 파트너는 아래의 과업 중 한 가지 이상을 수행해야함
 - 프로토타입 개발 및/또는 생산
 - 컨셉 증명 연구
 - 로봇, 소프트웨어 및 센서 융합의 테스트/개발
 - 실생활 조건 또는 파일럿 플랜트에서의 시험
 - 실행 가능성 조사
 - 시장을 성숙시키기 위한 개발

협력 희망 유형

- 기술협력, 공동연구개발